

Das Digital-Modul robutec RBT10 dient zur Signalisierung von 12 Meldungen. Dazu zählen Betriebsmeldungen, Störmeldungen wie Frost, Filter oder Keilriemen sowie Statusmeldungen wie z.B. Klappenstellungen.

Die Ansteuerung der LEDs erfolgt durch Busbefehle über den Modbus in den Farben Rot, Grün oder Orange.

Ein Lampentest der LEDs kann sowohl über Busbefehl als auch lokal durch Drücken des Lampenprüftasters am Modul ausgelöst werden.

Bezüglich der Anlagenkonfiguration (Adressierung, maximale Anzahl von Modulen an einem Modbus Master, Montage, Anschluss an den Bus etc.) sind die allgemeinen Hinweise im Kapitel Konfiguration zu beachten.



## Anschlußplan zur Zeit nicht verfügbar

Spannungsversorgung: 24 V DC, Anschluss über Flachbandkabel von der zentralen Anschlussplatine, steckbar  
Stromaufnahme max. 150 mA (DC), alle LEDs orange leuchtend

Versorgungsspannung 24 V DC, 10%, Anschluss ber Flachbandkabel von der zentralen Anschlussplatine, steckbar

Bus-Schnittstelle RS485

Unterstützte Baudraten  
(Autobauding)  
9.600 Baud, 19.200 Baud,  
38.400 Baud, 57.600 Baud

Bus-Zykluszeit individuell abhngig von Baudrate und angesprochenen Datenpunkten

Max. Anzahl Schreibzyklen Konfigurationseinstellungen wie z.B. Zeit fr Bus-Timeout, werden im internen EEPROM gespeichert und knnen bis zu 100.000 mal beschrieben werden.  
Protokoll Modbus rtu (RS485), Format 8 N 1

Umgebungsbedingungen  
Betriebstemperatur 0...50 C  
Transport- und Lagertemperatur 0...70 C  
Relative Feuchte 10...90%, nicht kondensierend

Schutzart IP 20